

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 11231916 A

(43) Date of publication of application: 27.08.99

(51) Int. CI

G05B 19/18 B23Q 15/00 B23Q 15/00

(21) Application number: 10050210

(22) Date of filing: 16.02.98

(71) Applicant:

MORI SEIKI CO LTD

(72) Inventor:

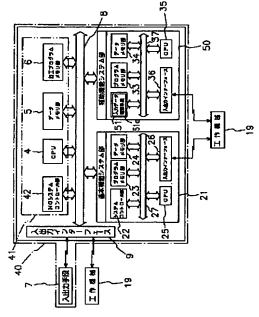
OTA YOSHINARI

(54) NUMERICAL CONTROLLER FOR MACHINE TOOL COPYRIGHT: (C)1999,JPO

(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a numerical controller capable of editing data related to an auxiliary function of a machine tool by a user side without losing a fundamental function of the machine tool at the time of editing the data related to the auxiliary function by the user side.

SOLUTION: A numerical control part 41, a fundamental function control part 21 and an auxiliary function control part 50a are individually arranged in parallel and these control parts 41, 21, 50 and an input and output (I/O) part 7 are mutually connected. A request signal checking means 42 for checking an inputted I/O request signal and allowing the I/O of only data corresponding to the I/O request signal is included in the control part 42. When a maker side I/O request signal is inputted, all data to be dealed with in the numerical controller 40 are controlled so as to be inputted/outputted, and when a user side I/O request signal is inputted, only data to be processed by the control part 50 are controlled so as to be inputted/outputted.



(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平11-231916

(43)公開日 平成11年(1999)8月27日

(51) Int.Cl.⁶

識別記号

FΙ

G 0 5 B 19/18

G 0 5 B 19/18

T L

B 2 3 Q 15/00

B 2 3 Q 15/00

L

307

307Z

審査請求 未請求 請求項の数2 FD (全 10 頁)

(21)出願番号

(22)出願日

特願平10-50210

(71)出願人 000146847

株式会社森精機製作所

平成10年(1998) 2月16日

奈良県大和郡山市北郡山町106番地

(72)発明者 太田 佳成

奈良県大和郡山市北郡山町106番地 株式

会社森精機製作所内

(74)代理人 弁理士 村上 智司 (外2名)

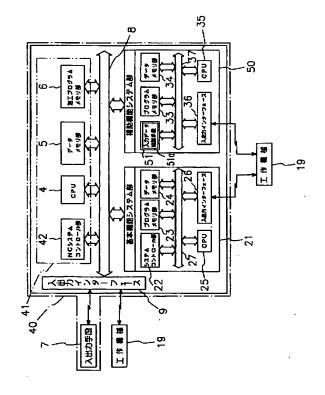
(54) 【発明の名称】 工作機械の数値制御装置

(57)【要約】

(修正有)

【課題】工作機械の補助機能に関するデータをユーザサイドで編集することができるようにし、また、ユーザサイドが補助機能に関するデータを編集する際に、工作機械の基本機能を損なうことのないようにした数値制御装置を提供する。

【解決手段】数値制御部41,基本機能制御部21及び補助機能制御部50をそれぞれ別個に並設し、且つ数値制御部41,基本機能制御部21及び補助機能制御部50並びに入出力部7を相互に接続する。入力された入出力要求信号を確認し、入出力要求信号に対応したデータのみについて入出力可能とする要求信号確認手段42を設ける。メーカサイドの入出力要求信号が入力された場合には数値制御装置40内で扱う全てのデータについて入出力可能となるように制御され、ユーザサイドの入出力要求信号が入力された場合には、補助機能制御部50におけるデータのみについて入出力可能となるように制御される。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 工作機械における数値制御の対象となる機能部分を制御する数値制御部と、基本的な機能部分を制御する基本機能制御部と、補助的な機能部分を制御する補助機能制御部と、加工プログラム等のデータを入出力する入出力部とを備えた数値制御装置において、

前記数値制御部,基本機能制御部及び補助機能制御部を それぞれ別個に並設し、且つ該数値制御部,基本機能制 御部及び補助機能制御部並びに前記入出力部をバスシス テムを介してそれぞれ相互に接続するとともに、

前記入出力部から入力された入出力要求信号を確認し、該入出力要求信号に対応したデータのみについて入出力可能とする要求信号確認手段を、前記バスシステムに接続して構成したことを特徴とする工作機械の数値制御装置。

【請求項2】 前記入出力部から入力されるデータに取扱不可データが存在するか否かを確認し、取扱不可データが存在する場合には入力を禁止する入力データ確認手段を、前記バスシステムに接続せしめたことを特徴とする請求項1記載の工作機械の数値制御装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は工作機械の数値制御装置に関し、特に、工作機械の補助機能に関する制御プログラムデータやパラメータデータ等のデータをユーザサイドにおいて入出力可能にした数値制御装置に関する。

[0002]

【従来の技術】従来の数値制御装置の一例を図3に示す、尚、図3は当該数値制御装置の概略構成を示したブ 30 ロック図である。

【0003】同図に示すように、この数値制御装置1 は、工作機械の送り駆動系等、数値制御の対象となる駆 動(機能)部分を制御する数値制御部2と、オペレータ の安全或いは機械保護等のための各種インターロックに 関する制御や主軸、マガジン、自動工具交換装置(AT C), 自動パレット交換装置 (APC), 刃物台の制御 等、工作機械の基本的な機能部分の制御、並びに、被加 工物(以下、「ワーク」という) や加工工程に応じて工 作機械に装備される治具,切削油供給装置,切粉処理装 40 置, ワークの供給排出装置等、工作機械の補助的な機能 部分の制御を行う PMCシステム部10と、加工プログ ラム等のデータを入出力する入出力手段7と、前記数値 制御部2,PMCシステム部10及び入出力手段7をそ れぞれ相互に接続せしめるバスシステム8とからなる。 尚、前記入出力手段7は、CRT, MDI及び外部入出 力機器などからなるものであり、入出力インターフェー ス9を介して前記バスシステム8に接続している。而し て、前記数値制御部2及びPMCシステム部10に格納 されたデータがCRTに表示され、MDIにより数値制 50 御部2及びPMCシステム部10に格納されたデータを変更することができ、また、外部入出力機器から数値制御部2及びPMCシステム部10に所定のデータを一括して入力でき、逆に数値制御部2及びPMCシステム部10に格納されたデータを外部入出力機器に一括して出力できるようになっている。

【0004】また、前記数値制御部2は、加工プログラムを格納する加工プログラムメモリ部6と、マシンセットアップデータ、システムパラメータ等のデータを格納 するデータメモリ部5と、加工プログラムに従って処理を実行し、サーボデータ等を算出するCPU4と、前記加工プログラムメモリ部6及びデータメモリ部5へのデータの入出力、並びに前記CPU4における処理をコントロールするNCシステムコントロール部3とからなる。そして、前記バスシステム8及び入出力インターフェース9を介して数値制御部2からの制御信号が工作機械19に出力され、逆に工作機械19からの信号が同じく前記バスシステム8及び入出力インターフェース9を介して数値制御部2に入力される。

【0005】また、前記PMCシステム部10は、シーケンスプログラムが格納されたプログラムメモリ部12と、工具本数,切削油供給時間等のデータが格納されたデータメモリ部13と、シーケンスプログラムに従って処理を実行するCPU14と、前記プログラムメモリ部12及びデータメモリ部13へのデータの入出力、並びに前記CPU14における処理をコントロールするシステムコントロール部11と、これらプログラムメモリ部12, データメモリ部13及びCPU14をそれぞれ相互に接続せしめるバスシステム16と、入出力インターフェース15とからなり、この入出力インターフェース15とからなり、この入出力インターフェース15を介してPMCシステム部10からの制御信号が工作機械19に出力され、逆に工作機械19からの信号がPMCシステム部10に入力される。

【0006】斯くして、この数値制御装置1によれば、前記数値制御部2とPMCシステム部10とがバスシステム8を介して相互に信号のやりとりを行いながら、それぞれ処理を実行し、工作機械19の数値制御対象機能部,基本機能部及び補助機能部の作動がそれぞれ制御される。

【0007】この他に、図4に示した数値制御装置も従来存在する。同図に示すように、この数値制御装置20は、主制御装置20aと副制御装置20bとから構成されるもので、上述したPMCシステム部10を基本機能制御に係る基本機能システム部21と補助機能に係る補助機能システム部31とに分割し、且つシステムコントロール部22、プログラムメモリ部23、データメモリ部24、CPU25、バスシステム27及び入出力インターフェース26からなる基本機能システム部21を前記主制御装置20a内に設け、システムコントロール部32、プログラムメモリ部33、データメモリ部34、

CPU35、バスシステム37及び入出力インターフェ ース36からなる補助機能システム部31を前記副制御 装置20b内に設けた点が、上述の数値制御装置1と異 なり、他の構成、即ち、数値制御部2、入出力手段7、 バスシステム8及び入出力インターフェース9について は上述の数値制御装置1と同様である。従って、同じ構 成部分については、図4において同じ符号を付してい る。

【0008】尚、前記基本機能システム部21と補助機 能システム部31とは、入出力インターフェース26, 36を介して相互に接続している。また、入出力インタ ーフェース26を介して基本機能システム部21からの 制御信号が工作機械19に出力され、同インターフェー ス26を介して逆に工作機械19からの信号が基本機能 システム部21に入力されるようになっている。また、 入出力インターフェース36を介して補助機能システム 部31からの制御信号が工作機械19に出力され、同イ ンターフェース36を介して逆に工作機械19からの信 号が補助機能システム部31に入力されるようになって

【0009】また、副制御装置20bには前記入出力手 段7とは別の入出力手段38が接続している。この入出 力手段38も前記入出力手段7と同様に、CRT, MD I 及び外部入出力機器などからなり、入出力インターフ ェース9を介して補助機能システム部31に格納された データがCRTに表示され、MDIにより補助機能シス テム部31に格納されたデータを変更することができ、 また、外部入出力機器から補助機能システム部31に所 定のデータを一括して入力でき、逆に補助機能システム 部31に格納されたデータを外部入出力機器に一括して 出力できるようになっている。

【0010】斯くして、この数値制御装置20によって も前記数値制御装置1におけると同様に、数値制御部2 と基本機能システム部21とが相互に信号のやりとりを 行いながら、また、基本機能システム部21と補助機能 システム部31とが相互に信号のやりとりを行いなが ら、それぞれ処理を実行し、工作機械19の数値制御対 象機能部、基本機能部及び補助機能部の作動がそれぞれ 制御される。

[0011]

【発明が解決しようとする課題】ところで、上述の数値 制御装置1において、ワークの供給排出装置を追加,変 更した場合等には、前記PMCシステム部10のプログ ラムメモリ部12に格納したデータ (所謂、シーケンス プログラムやパラメータデータ)及びデータメモリ部1 3に格納したデータを修正する必要を生じる。

【0012】この場合、上述したインターロックに関係 するデータや機械保護に関係するデータ等、工作機械の 基本的な機能に関するデータをもユーザが自由に修正す ることができるとすると、その機能を有効に確保するこ 50 する信号を補助機能システム部31において取り扱うこ

とができなくなるおそれがあるため、従来は、ユーザサ イドにおいて当然しなければならない加工プログラム及 びデータメモリ部5に格納されたこれに関連する一部の データの入出力についてのみユーザサイドに解放し、そ の他のデータの入出力はメーカサイドにおいてのみ可能 となるような手段を講じていた。具体的には、入出力要 求信号 (例えば、パスワード) をユーザサイドとメーカ サイドとで区別して設定し、入出力手段7から入力され た入出力要求信号を前記NCコントロール部3において 確認し、入出力要求信号がユーザサイドのものであれば 10 前記加工プログラムメモリ部6に格納されたデータ及び データメモリ部5に格納された一部のデータについての み入出力可能となるように、一方、入出力要求信号がメ ーカサイドのものであれば数値制御装置1内の全てのデ ータを入出力可能となるように、当該NCコントロール 部3により制御していた。換言すれば、従来は、数値制 御装置1内に格納されたデータの内、ユーザサイドに解 放したデータ以外のデータを修正する場合には、メーカ サイドにおいて行うようにしていた。尚、上記「入出 力」はデータの変更を含む概念であり、以下、「入出 20 力」というときは、データの入出力及びデータの変更の 双方を含むものとしてこれを使用している。

【0013】ところが、修正が必要となるデータの中に は、必ずしもメーカサイドで修正する必要のない、工作 機械の補助的な機能に関するものもあり、これらを含め て全てのデータの修正をメーカサイドにおいて行うもの とすると、タイムリーな修正を行うことができず、ま た、そのコストが高いものとなるという問題があった。 特に、上述した数値制御装置1におけるように、工作機 械の基本機能と補助機能とを1つのシーケンスプログラ ムにより制御するようにすると、当該シーケンスプログ ラムを修正するに当たり、膨大な制御図面を修正する必 要があり、その修正作業に膨大な時間を要する。また、 メーカサイドとユーザサイドとでその修正可能なデータ を明確に区分けすることができないため、ユーザサイド に解放可能な前記補助機能に関するデータであってもこ れをユーザサイドに解放できないという問題もあった。 【0014】一方、図4に示した数値制御装置20にお

いては、前記補助機能に関する制御を行う補助機能シス テム部31を、前記基本機能に関する制御を行う基本機 能システム部21とは別個に設けるとともに、専用の入 出力手段38により前記システム部31内のデータを修 正可能に設けているので、補助機能に関するデータの修 正をユーザサイドで行うことができるが、専用の入出力 手段38が必要となることから設備的にコストが高くな るという問題がある。

【0015】また、例え、補助機能に関するデータの修 正であっても、これをユーザサイドにおいて全くの自由 とすると、例えば、自動運転起動信号等の基本機能に属

30

20

.5

とが可能となり、この場合に、入力された自動運転起動信号が基本機能システム部 2 1 において無条件で有効になると、所定の起動可能条件が整うまで自動運転を起動させないように制御していた基本機能システム部 2 1 の制御が全く機能しなくなって極めて不都合な事態となる。従って、補助機能に関するデータについての編集であっても、ユーザサイドの取り扱えるデータに一定の制限を設けるのが望ましい。

【0016】本発明は以上の実情に鑑みなされたものであって、低コストで補助機能に関するデータをユーザサイドで編集することができるようにし、また、ユーザサイドが補助機能に関するデータを編集する際に、工作機械の基本機能を損なうことのないようにした数値制御装置の提供を目的とする。

[0017]

【課題を解決するための手段及びその効果】上記目的を 達成するための本発明の請求項1に係る発明は、工作機 械における数値制御の対象となる機能部分を制御する数 値制御部と、基本的な機能部分を制御する基本機能制御 部と、補助的な機能部分を制御する補助機能制御部と、 加工プログラム等のデータを入出力する入出力部とを備 えた数値制御装置において、前記数値制御部、基本機能 制御部及び補助機能制御部をそれぞれ別個に並設し、且 つ該数値制御部, 基本機能制御部及び補助機能制御部並 びに前記入出力部をバスシステムを介してそれぞれ相互 に接続するとともに、前記入出力部から入力された入出 力要求信号を確認し、該入出力要求信号に対応したデー タのみについて入出力可能とする要求信号確認手段を、 前記バスシステムに接続して構成したことを特徴とする ものである。尚、この発明において、前記数値制御の対 象となる機能部分とは、例えば工作機械の送り駆動系等 をいい、前記基本的な機能部分とは、オペレータの安全 或いは機械保護等のための各種インターロックに関する 部分や主軸, マガジン, 自動工具交換装置 (ATC), 自動パレット交換装置(APC),刃物台等の工作機械 の基本的な機能部分をいい、前記補助的な機能部分と は、ワークや加工工程に応じて工作機械に装備される治 具, 切削油供給装置, 切粉処理装置, ワークの供給排出 装置等の工作機械の補助的な機能部分をいう。

【0018】この発明によれば、加工プログラム,パラメータデータ及びシーケンスプログラム等の諸データを入出力部から数値制御装置に入出力するに際し、当該データの入出力が前記要求信号確認手段により制御される。即ち、要求信号確認手段は、前記入出力部から入力された入出力要求信号を確認し、該入出力要求信号に対応したデータについてのみ入出力が可能となるように制御する。

【0019】従って、例えば、メーカサイドとユーザサイドとで入出力要求信号を異なったものに設定し、メーカサイドの入出力要求信号が入力された場合には数値制 50

御装置内で扱う全てのデータについて入出力可能となるように制御する一方、ユーザサイドの入出力要求信号が入力された場合には、数値制御装置内の特定のデータについて入出力可能となるように制御することができる。そしてこの場合に、本発明においては前記基本機能制御部と補助機能制御部とを別個に設けるとともに、これらをバスシステムを介して入出力部と接続しているので、ユーザサイドに基本機能制御部に係わるデータの入出力を認めないで、補助機能制御部に係わるデータのみについて入出力可能となるようにすることができる。

【0020】斯くして本発明によれば、工作機械の基本的な機能に係わるデータの入出力についてはユーザサイドに禁止する一方、工作機械の補助的な機能に係わるデータの入出力についてはユーザサイドにおいてこれを独自に行うことができるようにすることができるので、工作機械の基本的な機能を損なうことなく補助機能の追加や修正をユーザサイドで行うことができ、この追加、修正をタイムリーにしかも短期間に、また、低コストで行うことができる。

【0021】また、基本機能制御部と補助機能制御部とを別個に設けているので、それぞれに対応した制御図面を明確に区分けすることができ、その管理を容易に行うことができる。また、これらを修正する場合には、基本機能制御部と補助機能制御部とをそれぞれ個別に修正すれば足り、これらを併合して設けていた従来に比べてその修正量が少なく、修正時間も短くて足りるため、修正に要する費用を従来に比べて安価なものとすることができる。

【0022】また、別個に設けた基本機能制御部と補助機能制御部とを一つのバスシステムを介して前記要求信号確認手段及び入出力部に接続しているので、基本機能制御部及び補助機能制御部に対するデータの入出力を一つの入出力部により行うことができ、補助機能制御部に対する専用の入出力部は特に必要なく、設備面で低コスト化を図ることができる。

【0023】本発明の請求項2に係る発明は、上記請求項1に係る発明において、前記入出力部から入力されるデータに取扱不可データが存在するか否かを確認し、取扱不可データが存在する場合には入力を禁止する入力データ確認手段を、前記バスシステムに接続せしめたことを特徴とするものである。

【0024】上述したように、例え、補助機能に関するデータの修正であっても、これをユーザサイドにおいて全くの自由とすると、例えば、自動運転起動信号等の基本機能に属する信号を補助機能制御部において取り扱うことが可能となり、この場合に、入力された自動運転起動信号が基本機能制御部において無条件で有効になると、所定の起動可能条件が整うまで自動運転を起動させないように制御していた基本機能制御部の制御が全く機能しなくなって極めて不都合な事態となる。

30

【0025】本発明によれば、入力データ確認手段によ り入出力部から入力されるデータに取扱不可データが存 在するか否かを確認し、取扱不可データが存在する場合 には入力を禁止するようにしているので、上述した自動 運転起動信号のような工作機械の基本機能を阻害するよ うな信号が、本来の制御部以外の部分で取り扱われるの を有効に防止することができ、補助機能制御部における データの入出力をユーザサイドに解放することに伴って 工作機械の基本的機能が阻害されるのを有効に防止する ことができる。

[0026]

【発明の実施の形態】以下、本発明の具体的な実施形態 について添付図面に基づき説明する。

【0027】 (第1の実施形態) まず、本発明の第1の 実施形態について図1に基づき説明する。図1は本実施 形態に係る数値制御装置の概略構成を示すブロック図で

【0028】図1に示すように、この実施形態に係る数 値制御装置40は上述の図3に示した数値制御装置1及 び図4に示した数値制御装置20を改良したものであ り、数値制御部41と、基本機能システム部21と、補 助機能システム部50と、入出力手段7と、前記数値制 御部2,基本機能システム部21,補助機能システム部 50及び入出力手段7をそれぞれ相互に接続せしめるバ スシステム8と、前記入出力手段7とバスシステム8と の間に設けた入出力インターフェース9とからなるもの である。

【0029】尚、前記入出力手段7,バスシステム8及 び入出力インターフェース9は上述の数値制御装置1及 び数値制御装置20におけるものと同じ構成であり、ま た、基本機能制御部21は上述の数値制御装置20にお けるものと同じ構成であるので、同一の符号を付してそ の詳しい説明を省略する。

【0030】また、数値制御部41はNCシステムコン トロール部42、CPU4、データメモリ部5及び加工 プログラムメモリ部6とからなるが、CPU4、データ メモリ部5及び加工プログラムメモリ部6については上 述の数値制御装置1及び数値制御装置20におけるもの と同じ構成であり、従ってこれについても同一の符号を 付してその詳しい説明を省略する。

【0031】また、補助機能システム部50はシステム コントロール部51, プログラムメモリ部33, データ メモリ部34, CPU35, バスシステム37及び入出 力インターフェース36からなるが、プログラムメモリ 部33、データメモリ部34、CPU35、バスシステ ム37及び入出力インターフェース36は上述の数値制 御装置20の補助機能システム部31におけるものと同 じ構成である。従ってこれらの構成についても同一の符 号を付してその詳しい説明を省略する。

【0032】上述したように、前記数値制御部41は、

従来の数値制御部2におけるNCシステムコントロール 部3に代えて、これと機能の異なるNCシステムコント ロール部42を備えたものであり、このNCコントロー ル部42は、前記入出力手段7から入力された入出力要 求信号が、予め設定されたユーザサイドのものであれば 前記加工プログラムメモリ部6及び補助機能システム部 50に関係するデータについてのみ入出力可能となるよ うに、メーカサイドのものであれば数値制御部41. 基 本機能システム部21及び補助機能システム部50に関 10 係する全てのデータについて入出力可能となるように当

該データの入出力を制御するようになっている。

【0033】また、前記補助機能システム部50は、入 力データ確認手段51aを有するシステムコントロール 部51を備えたものとして構成されており、入力データ 確認手段51aは、前記入出力手段7から入力されるデ ータに取扱不可データが存在するか否かを確認し、取扱 不可データが存在する場合には入力を禁止するように処 理を行う。而して、システムコントロール部51は、上 述の補助機能システム部31におけるシステムコントロ ール部32の機能に、前記入力データ確認手段51aに 係る機能が加えられた機能を備えたものとなっている。 具体的には、入力データ確認手段51aは、入力された データ内に、自動運転起動信号のような工作機械の基本 的機能に属するデータ等、本来基本機能システム部21 や数値制御部41で扱われるべきデータが含まれるかど うかを確認し、当該データが含まれる場合には入力を中 止し、入出力手段7にアラームを出力する。

【0034】斯くしてこの数値制御装置40によれば、 加工プログラム, パラメータデータ及びシーケンスプロ グラム等の諸データを入出力手段7から当該数値制御装 置40に入出力するに際し、当該データの入出力が前記 NCシステムコントロール部42によって制御される。 具体的には、前記入出力手段7から入力された入出力要 求信号がユーザサイドのものであれば、前記加工プログ ラムメモリ部6及び補助機能システム部50に関係する データについて入出力可能となるように、入出力要求信 号がメーカサイドのものであれば数値制御部41,基本 機能システム部21及び補助機能システム部50に関係 する全てのデータについて入出力可能となるように、前 40 記NCシステムコントロール部42によって当該データ の入出力が制御される。

【0035】このように、この数値制御装置40によれ ば、基本機能システム部21と補助機能システム部50 とを別個に設け、これらをバスシステム8を介して入出 力手段7と接続するとともに、NCシステムコントロー ル部42により入出力要求信号に対応したデータのみ入 出力可能となるように制御しているので、基本機能シス テム部21に係わるデータを除いた、補助機能システム 部50に係わるデータのみについてその入出力をユーザ 50 サイドに解放することができる。これにより、補助機能

ጸ

-5-

の追加や修正を、工作機械の基本的な機能を損なうことなくユーザサイドで自由に行うことができ、タイムリーにしかも短期間に、また、低コストで行うことができる。

【0036】また、基本機能システム部21と補助機能システム部50とを別個に設けていることから、それぞれに対応した制御図面を明確に区分けすることができ、その管理が容易となるとともに、これらを修正する場合には、基本機能システム部21と補助機能システム部50とについてそれぞれ個別に修正すれば足り、これらを10併合して設けていた従来に比べてその修正量が少なく、修正時間も短くて足りるため、修正に要する費用を従来に比べて安価なものとすることができる。

【0037】また、上述したように、例え、補助機能に関するデータの修正であっても、これをユーザサイドにおいて全くの自由とすると、例えば、補助機能システム部50において自動運転起動信号等の基本機能に属する信号を取り扱うことが可能となり、この場合に、入力された自動運転起動信号が基本機能システム部21において無条件で有効になると、所定の起動可能条件が整うま20で自動運転を起動させないように制御していた基本機能システム部21の制御が全く機能しなくなって極めて不都合な事態となる。

【0038】この数値制御装置40によれば、補助機能システム部50へのデータの入力に際して、入力データ確認手段51aにより、入出力手段7から入力されるデータに当該補助機能システム部50で取り扱うことのできないデータが含まれているか否かを確認し、取扱不可データが存在する場合には入力を中止するようにしているので、上述した自動運転起動信号のような工作機械の30基本機能を阻害するような信号を、補助機能システム部50で取り扱われるのを有効に防止することができ、補助機能システム部50におけるデータの入出力をユーザサイドに解放することに伴って工作機械の基本的機能が阻害されるのを有効に防止することができる。

【0039】 (第2の実施形態) 次に、本発明の第2の 実施形態について図2に基づき説明する。図2は本実施 形態に係る数値制御装置の概略構成を示すプロック図で ある。

【0040】図2に示すように、この実施形態に係る数 40 値制御装置55は上述の図1に示した数値制御装置40 を改良し、図4に示した数値制御装置20におけると同様に、補助機能システム部56を副制御装置20b内に設けて構成したものである。従って、上述の数値制御装置40及び数値制御装置20と同じ構成について同一の符号を付してその詳しい説明を省略する。

【0041】図2に示すように、この数値制御装置55は、前記バスシステム8に接続した入出力インターフェース47を主制御装置20a内に設ける一方、バスシステム37に接続した入出力インターフェース57を補助

機能システム部56内に設けるとともに、前記入出力インターフェース47と入出力インターフェース57とを接続したものとして構成され、前記NCシステムコントロール部42による制御の下、入出力インターフェース9,バスシステム8,入出力インターフェース47及び入出力インターフェース57を介して入出力手段7から補助機能システム部56にデータが入力され、逆に補助機能システム部56から入出力手段7にデータが出力されるようになっている。

10

【0042】斯くして、この数値制御装置55によれば、別々の装置として設けた数値制御部41及び基本機能システム部21と補助機システム部56とを一つのバスシステム8を介して前記入出力手段7に接続せしめているので、数値制御部41及び基本機能システム部21と補助機システム部56に対するデータの入出力を一つの入出力手段7により行うことができ、別装置として設けた補助機システム部56についても専用的な入出力装置が特に必要なく、設備的に低コストにすることができる。

【0043】以上、本発明の実施形態について説明したが、本発明の具体的な態様がこれに限られるものでないことは言うまでもない。特に、付言するならば、補助機能の機能毎に副制御装置20bを複数台設けたものとしても良い。また、前記入力データ確認手段51aを前記NCシステムコントロール部42又はシステムコントロール部22に設けたものとして構成しても良い。このようにすれば、補助機能システム部56を新しいシステムに置き換える場合に、その都度専用の入力データ確認手段51aを設定し直す必要がなく、また、複数台の副制御装置20bを設けた場合に、入力データを一元管理することができるというメリットがある。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1の実施形態に係る数値制御装置の 概略構成を示すブロック図である。

【図2】本発明の第2の実施形態に係る数値制御装置の 概略構成を示すブロック図である。

【図3】従来の数値制御装置の概略構成を示すブロック 図である。

【図4】従来の他の数値制御装置の概略構成を示すブロック図である。

【符号の説明】

- 1, 20, 40, 55 数值制御装置
- 2,41 数値制御部
- 3, 42 NCシステムコントロール部
- 4, 14, 25, 35 CPU
- 5, 12, 13, 24, 34 データメモリ部
- 6 加工プログラムメモリ部
- 7, 38 入出力手段
- 8, 16, 27, 37 バスシステム
- テム37に接続した入出力インターフェース57を補助 *50* 9,15,26,36,47,57 入出力インターフ

ェース

10 PMCシステム部

11, 22, 32, 51 システムコントロール部

11

19 工作機械

20a 主制御装置

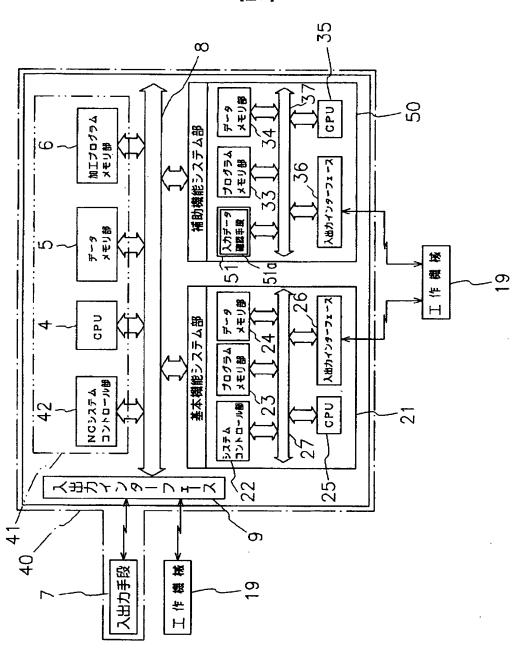
20b 副制御装置

21 基本機能システム部

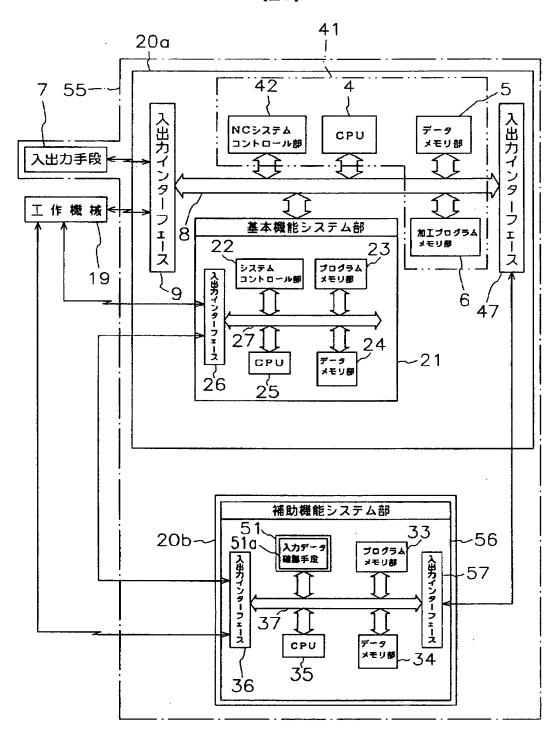
31,50,56 補助機能システム部

51a 入力データ確認手段

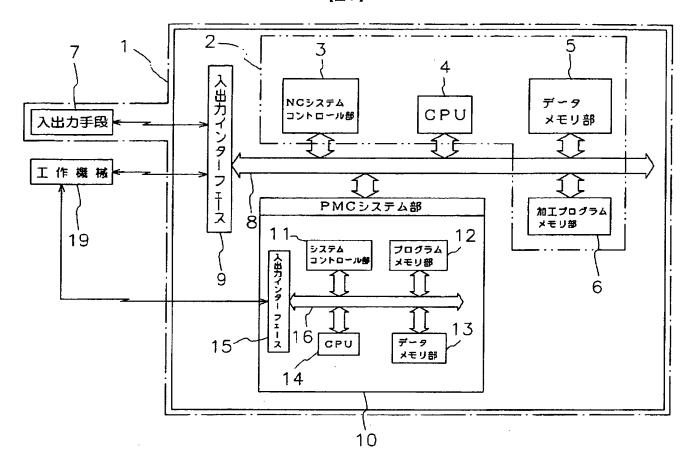
図1]



【図2】



【図3】



【図4】

